Enunciado Ayudantía 9

09 de Septiembre 2025 - Profesora Macarena Domínguez

Ayudante: Luis Rivera Ly - luisriveraly@uc.cl

1 Medios Dieléctricos

1.1 Dieléctricos - Resultados de Aprendizaje

Al término de este módulo, se espera que el estudiante sea capaz de:

- ☑ Conocer las propiedades y los efectos de medios dieléctricos.
- ☑ Determinar el desplazamiento eléctrico en presencia de medios dieléctricos mediante la Ley de Gauss Generalizada.
- ☑ Determinar el campo eléctrico en presencia de medios dieléctricos a partir de la expresión que lo relaciona con el desplazamiento eléctrico.
- ☑ Determinar la capacitancia de diversas configuraciones en presencia de medios dieléctricos.
- ☑ Calcular el vector polarización en medios dieléctricos.
- ☑ Identificar el vector normal en las superficies de medios dieléctricos.
- ☑ Determinar la densidad de carga de polarización superficial en medios dieléctricos.
- ☑ Determinar la densidad de carga de polarización volumétrica en medios dieléctricos.
- ☑ Aplicar la condición de borde para el campo eléctrico en la interfaz de medios dieléctricos según corresponda.
- ☑ Aplicar la condición de borde para el desplazamiento eléctrico en la interfaz de medios dieléctricos según corresponda.
- ☐ Determinar la densidad de carga libre superficial en medios dieléctricos.
- ☐ Utilizar la constante dieléctrica de un medio en términos de su permitividad eléctrica.
- ☑ Calcular la divergencia de una función para distintos sistemas de coordenadas.

1.2 Dieléctricos - Polarización, Susceptibilidad y Constante Dieléctrica

El átomo posee un pequeño momento dipolar que apunta en la misma dirección que el campo eléctrico tal que:

$$\mathbf{p} = \alpha \mathbf{E}$$

Donde "α" es la polarizabilidad atómica.
Además, se puede definir el momento dipolar eléctrico por unidad de volumen como:

$$\mathbf{P} = \frac{\Delta \mathbf{p}}{\Delta v}$$

Donde "$\mathbf{P}$" es la polarización del material.

La polarización de un medio dieléctrico es el resultado de la aplicación de un campo eléctrico externo:

$$\mathbf{P}(\mathbf{x}) = \varepsilon_0 \chi_e \mathbf{E}(\mathbf{x}) \tag{1}$$

Donde "$\mathbf{E}$" es el campo eléctrico total y "χ_e" la susceptibilidad eléctrica del medio.
Así, el vector desplazamiento para un dieléctrico lineal está dado por:

$$\mathbf{D}(\mathbf{x}) = \varepsilon_0(1 + \chi_e)\mathbf{E}(\mathbf{x}) = \varepsilon \mathbf{E}(\mathbf{x}) \tag{2}$$

Donde "ε" es la permitividad del material y "ε_0" la permitividad del vacío.
Luego, se puede definir la permitividad relativa o constante dieléctrica como:

$$\kappa = \varepsilon_r = \frac{\varepsilon}{\varepsilon_0} = 1 + \chi_e \tag{3}$$

Notar que "κ" es siempre mayor que 1, excepto en el vacío, donde es igual a 1.

1.3 Dieléctricos - Campo Eléctrico y Ley de Gauss Generalizada

La densidad de carga total dentro de un material dieléctrico se puede modelar como:

$$\rho = \rho_b + \rho_f \tag{4}$$

Donde "ρ_f" y "ρ_b" es la densidad de carga libre y ligada, respectivamente. Además, se tiene que:

$$\sigma_P(\mathbf{x}) = \mathbf{P}(\mathbf{x}) \cdot \hat{\mathbf{n}}(\mathbf{x})\Big|_{r=a} \tag{5}$$

$$\rho_P(\mathbf{x}) = -\vec{\nabla} \cdot \mathbf{P}(\mathbf{x}) \tag{6}$$

Donde "σ_P" y "ρ_P" son las densidades de carga de polarización superficial y volumétrica, respectivamente. Se recuerda que "$\hat{\mathbf{n}}$" es el vector normal a la superficie en cuestión, en este caso "a" .

Ahora, se puede definir el desplazamiento eléctrico como:

$$\mathbf{D}(\mathbf{x}) = \varepsilon_0 \mathbf{E}(\mathbf{x}) + \mathbf{P}(\mathbf{x})$$

De esta manera, la Ley de Gauss generalizada se puede enunciar como:

$$\oint_S \mathbf{D} \cdot d\mathbf{s} = Q_f \;\rightarrow\; \nabla \cdot \mathbf{D} = \rho_f \tag{7}$$

Donde "Q_f" es la carga libre total del cuerpo que está encerrada por la superficie gaussiana.

Sumado a lo anterior, y al atravesar una interfaz entre dos medios dieléctricos, los campos deben satisfacer que:

$$E_{1t} = E_{2t}\Big|_{r=a} \tag{8}$$

$$D_{2n} - D_{1n} = \sigma_f\Big|_{r=a} \tag{9}$$

Donde "t" y "n" son las componentes tangencial y normal, respectivamente.
Se debe considerar que los subíndices "1" y "2" hacen referencia a lo que se encuentra dentro y fuera con respecto a la superficie en cuestión, en este caso "a".
De lo anterior, se deduce que "$\mathbf{E}_t$" debe ser continua, mientras que "$\mathbf{D}_n$" discontinua.

1.4 Dieléctricos - Cómo Utilizarlo Correctamente I

Generalmente, se querrá determinar el vector polarización y, con ello, las densidades de carga de polarización superficial y volumétrica. Los pasos a seguir son:

a) " $\mathbf{D} = \varepsilon_0\mathbf{E} + \mathbf{P}$ ": el vector polarización se puede calcular fácilmente a partir de la relación con el campo y desplazamiento eléctrico. De esta manera:

1. Si es que el dieléctrico es lineal, es posible despejar el vector polarización fácilmente:

$$\mathbf{P} = \mathbf{D} - \varepsilon_0\mathbf{E} = \varepsilon\mathbf{E} - \varepsilon_0\mathbf{E} = (\varepsilon - \varepsilon_0)\mathbf{E} \tag{10}$$

De ahora en adelante, se podrá utilizar esta fórmula libremente.

2. Solo quedaría reemplazar por el "ε" y "$\mathbf{E}$" respectivos, los cuales dependerán únicamente del lugar en donde se requiera calcular. Se hace énfasis en que "$\mathbf{E}$" será el campo en donde se localice el dieléctrico y, además, se desprende que el vector polarización poseerá la misma componente que el campo eléctrico.

b) " $\sigma_P(\mathbf{x}) = \mathbf{P}(\mathbf{x}) \cdot \hat{\mathbf{n}}(\mathbf{x})\big|_{r=a}$ ": en esta parte se deberá calcular la densidad de carga de polarización superficial en una superficie arbitraria "a". Para ello:

1. Se debe distinguir el lugar en donde se requiere calcular la densidad superficial.
2. Luego, se debe identificar el campo eléctrico próximo a tal superficie y el cual contiene al dieléctrico. Se calcula el vector polarización y simplemente se reemplaza.
3. ¿Cómo se determina el vector normal? Este será un vector ortogonal a la superficie en cuestión y apuntará hacia afuera del dieléctrico.
4. Por último, se reemplaza todo en la expresión y se evalúa en el "punto" en donde se ubica la superficie. Recuerden también que el producto punto de dos coordenadas idénticas es igual a 1.

c) " $\rho_P(\mathbf{x}) = -\vec{\nabla} \cdot \mathbf{P}(\mathbf{x})$ ": en esta parte se deberá calcular la densidad de carga de polarización volumétrica en el lugar en donde se encuentra el dieléctrico. Para ello:

1. Se debe distinguir el lugar en donde se requiere calcular la densidad volumétrica.
2. Luego, se debe identificar el campo eléctrico que existe en esa zona y el cual contiene al dieléctrico.
3. Se calcula el vector polarización, se reemplaza y se aplica la divergencia. En este punto tengan cuidado, pues la divergencia dependerá de las coordenadas que se estén utilizando.

1.5 Dieléctricos - Cómo Utilizarlo Correctamente II

En muy pocos ejercicios se tendrá que calcular la densidad de carga libre superficial, pero no por ello es menos importante. Los pasos a seguir son:

1. Se debe identificar en que lugar se requiere calcular la densidad superficial, para luego utilizar la siguiente expresión:

$$D_{2n} - D_{1n} = \sigma_f \Big|_{r=a}$$

2. Luego, se debe identificar y calcular los desplazamientos eléctricos normales colindantes a la superficie arbitraria "a" en cuestión. Generalmente, la componente del desplazamiento será completamente normal (i.e radial en una esfera y/o cilindro), por lo que no se tienen que complicar de más.

3. Finalmente, se reemplaza en la fórmula y se evalúa en el "punto" en donde se ubica la superficie.

4. Si es que se cumplen las condiciones necesarias y les resulta más sencillo, podrían usar que " $\mathbf{D} = \varepsilon \mathbf{E}$ ". No obstante, deben tener en cuenta que hay que cambiar σ_f por σ, que es la densidad de carga superficial total:

$$\varepsilon_2 E_{2n} - \varepsilon_1 E_{1n} = \sigma \Big|_{r=a}$$

1.6 Dieléctricos - Cómo Utilizarlo Correctamente III

Para la mayoría de los problemas (sino todos) será necesario determinar el campo eléctrico junto con el desplazamiento eléctrico. El método se realizará mediante la Ley de Gauss Generalizada y, al igual que con la Ley de Gauss Común, solo se podrá utilizar cuando el problema presente simetría plana, cilíndrica o esférica. Así, la aplicación consta de 3 partes:

a) " $\oint_S \mathbf{D} \cdot d\mathbf{s}$ ": en esta se calculará el flujo que aporta el desplazamiento eléctrico al pasar por la superficie gaussiana. De esta manera:

   1. Se deberá elegir la superficie gaussiana según la simetría del cuerpo.
   2. Calcular el flujo eléctrico, considerando que solo la componente perpendicular a la superficie gaussiana contribuye a su valor.
   3. Generalmente, este cálculo resultará en el producto entre el área de la superficie gaussiana "importante" y la componente ortogonal del desplazamiento. Todos los aspectos revelantes se resumen en la tabla del Anexo **??**.
   4. En caso de que en la misma sección transversal hayan 2 o más permitividades distintas y/o un corte, se tendrán que utilizar las siguientes condiciones de borde en la superficie "a":

$$E_{1t} = E_{2t} \Big|_{r=a}$$

$$D_{2n} - D_{1n} = \sigma_f \Big|_{r=a}$$

b) " Q_f ": en esta parte se deberá calcular la carga libre del cuerpo que está encerrada por la superficie gaussiana.

1. Por practicidad, se considerará a la carga libre como aquella carga que se ve en la figura y/o explicitan por enunciado. En algunos problemas también podrían decir que simplemente no existe carga libre, lo que facilita aún más los cálculos.
2. Luego, se deberá despejar el desplazamiento eléctrico de la igualdad.
3. En caso de requerir la forma vectorial del desplazamiento, se añade el componente vectorial que aporta al flujo, el cual será siempre hacia fuera del cuerpo (vector normal "$\hat{\mathbf{n}}$").

c) " $\mathbf{D} = \varepsilon\mathbf{E}$ ": finalmente, se calcula el campo eléctrico.

1. En la mayoría de los ejercicios (sino todos) el dieléctrico será lineal, por lo que simplemente quedaría despejar $\mathbf{E}$ de la fórmula.
2. Notar que el sentido o componente vectorial del campo será idéntico al del desplazamiento.
3. También, "ε" será la permitividad del medio en el que se encuentra. En caso de haber vacío, se reemplaza "ε" por "ε_0", quedando así la Ley de Gauss Común.

d) Algunos detalles a considerar son:

1. Todo este procedimiento se debe realizar para cada intervalo existente, los cuales se pueden reconocer fácilmente mediante los "cortes" visuales del cuerpo. Tengan cuidado al cambiar de intervalo, pues es probable que cambie el medio y, con ello, la permitividad "ε".
2. El cálculo de diferencia de potencial en dieléctricos no sufre ningún cambio. Se calcula tranquilamente el campo mediante Gauss Generalizado y se reemplaza en la integral de línea.
3. La Ley de Gauss Generalizada es para "ajustar" las distintas permitividades que pueden existir aparte del vacío. Por ello, y en caso de encontrarse en presencia de vacío, podría usarse perfectamente la Ley de Gauss Común. No obstante, se recomienda utilizar de ahora en adelante solo Ley de Gauss Generalizada.

1.6.1 "Problemas Resueltos de Electromagnetismo", 7.11, Rodrigo Chi

Dos condensadores cilíndricos de radio interior a y exterior $3a$, y largo L (muy largo), han sido llenados con dos materiales dieléctricos ε_1 y ε_2 de distinta forma. Si los condensadores son conectados de la forma que se indica en la figura, determine la capacidad equivalente entre los puntos A y B.

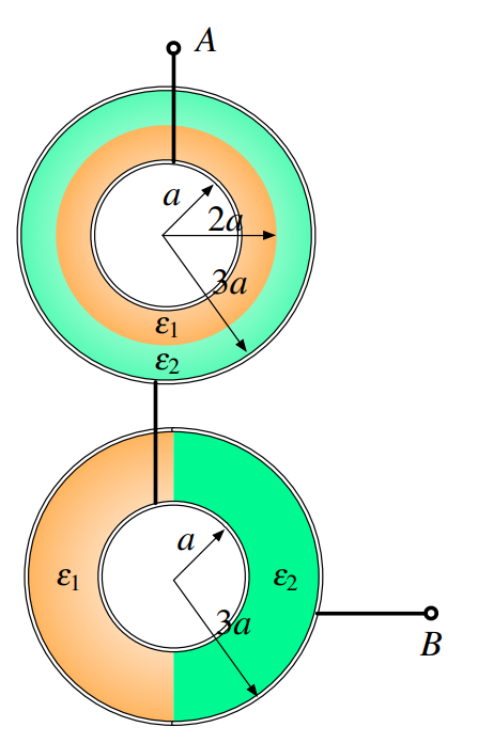


Figura 1. Esquema sobre los condensadores cilíndricos.

Solución

Paso 0: ¿Cómo plantear el ejercicio?

Se pide determinar la capacitancia de la configuración, la cual puede ser vista como dos capacitores conectados en serie (i.e por ambos circula la misma corriente):

$$\frac{1}{C_{eq}} = \sum_{i}^{N} \frac{1}{C_i}$$

Para ello, es necesario solo conocer el campo y potencial eléctrico que se encuentra en medio de los lugares que contienen cargas opuestas pero de igual magnitud (i.e $a < r < 3a$ para ambos casos). Como se está hablando de un cilindro infinito y de materiales dieléctricos, es posible aplicar Ley de Gauss Generalizada utilizando un cilindro coaxial de altura "L" y radio "r" arbitrario:

$$\oint \mathbf{D} \cdot d\mathbf{s} = Q_f$$

Ahora, el vector desplazamiento para un dieléctrico está dado por:

$$\mathbf{D} = \varepsilon \mathbf{E} = \varepsilon_0 \kappa \mathbf{E}$$

Como la permitividad no es constante en la misma sección transversal,
se debe cumplir la siguiente condición de borde para el capacitor inferior:

$$E_{1t} = E_{2t}$$

Luego, se puede utilizar la forma integral de la relación campo - potencial eléctrico:

$$V(\mathbf{r}_b) - V(\mathbf{r}_a) = -\int_{\mathbf{r}_a}^{\mathbf{r}_b} \mathbf{E} \cdot d\mathbf{l}$$

Además, y como se presentan "cortes visuales" relacionados con un cambio
en la densidad de carga, se debe trabajar por intervalos: $a < r < 2a$ y $2a < r < 3a$.

Finalmente, se ocupa la fórmula que relaciona carga almacenada con capacitancia:

$$Q = C\Delta V$$

Se asignará de forma arbitraria una carga Q y $-Q$ a las superficies $r = a$ y $r = 3a$, respectivamente.
Se recuerda que esto no afectará al valor de la capacitancia, pues esta
depende únicamente de su geometría y no de la carga almacenada.

1.6.2 "Problemas Resueltos de Electromagnetismo", 17.7, Rodrigo Chi

Una esfera dieléctrica de radio b y permitividad de carga ε contienen en un interior una densidad de carga libre:

$$\rho(r) = \begin{cases} \rho_0 r & \text{si } 0 < r < b \\ 0 & \text{si } r > b \end{cases}$$

a) ¿En qué casos el vector polarización es nulo? Justifique su respuesta.

b) Determine el vector polarización en todo el espacio.

c) Calcule la carga de polarización en la superficie $r = b$.

d) Calcule la carga de polarización volumétrica en todo el espacio.

Solución a), b), c) y d)

Paso 0: ¿Cómo plantear el ejercicio?

Se pide determinar el valor de la densidad de carga de polarización volumétrica y superficial en las zonas donde existan. El dieléctrico solo toca la superficie $r = b$, por lo que se debe observar esa interfaz a la hora de calcular σ_P, mientras que ρ_P solo se encontrará en donde el dieléctrico esté presente (i.e $r < b$). Luego, se debe utilizar que:

$$\sigma_P(\mathbf{x}) = \mathbf{P}(\mathbf{x}) \cdot \hat{\mathbf{n}}(\mathbf{x})\Big|_{r=b}$$

$$\rho_P(\mathbf{x}) = -\vec{\nabla} \cdot \mathbf{P}(\mathbf{x})$$

De aquí se nota que se necesita el vector polarización, el cual está dado por:

$$\mathbf{P}(\mathbf{x}) = (\varepsilon - \varepsilon_0)\mathbf{E}(\mathbf{x})$$

Como se está hablando de una esfera y de materiales dieléctricos, es posible aplicar Ley de Gauss Generalizada utilizando una esfera concéntrica de radio "r" arbitrario:

$$\oint \mathbf{D} \cdot d\mathbf{s} = Q_f$$

Ahora, el vector desplazamiento para un dieléctrico está dado por:

$$\mathbf{D} = \varepsilon\mathbf{E} = \varepsilon_0\kappa\mathbf{E}$$

La densidad de carga del cilindro no es uniforme,
por lo que se tendrá que utilizar la definición de carga:

$$Q = \iiint_V \rho \, dV$$

Además, y como se presentan "cortes visuales" relacionados con un cambio en la densidad de carga, se debe trabajar por intervalos: $0 < r < b$, y $r > b$.